(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



(43) 国際公開日 2005年9月9日(09.09.2005)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2005/082650 A1

(51) 国際特許分類7:

B60G 17/015, 21/055

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2005/002925

(22) 国際出願日:

2005年2月23日(23.02.2005)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ: 特願2004-051295

2004年2月26日(26.02.2004) JP

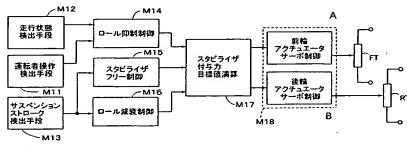
(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): アイシン 精機株式会社 (AISIN SEIKI KABUSHIKI KAISHA) [JP/JP]; 〒4488650 愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 Aichi (JP).

- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人(米国についてのみ): 安井 由行(YASUI, Yoshiyuki) [JP/JP]; 〒4488650 愛知県刈谷市朝日町 2 丁 目1番地アイシン精機株式会社内 Aichi (JP).
- (74) 代理人: 池田一眞 (IKEDA, Kazuma); 〒4610001 愛知 県名古屋市東区泉一丁目5番27号 フェアビル北 館201号 Aichi (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が 可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG,

/続葉有/

(54) Title: STABILIZER CONTROLLER

(54) 発明の名称: スタビライザ制御装置



- M12 TRAVELING STATE DETECTING MEANS
- M11 DRIVER OPERATION DETECTING MEANS
- SUSPENSION STROKE DETECTING MEANS M13
- **ROLL SUPPRESSING CONTROL** M14
- STABILIZER FREE CONTROL M15
- ROLL DAMPING CONTROL M16
- STABILIZER GIVEN FORCE TARGET VALUE CALCULATION M17
- FRONT WHEEL ACTUATOR SERVO CONTROL
- REAR WHEEL ACTUATOR SERVO CONTROL В

(57) Abstract: A stabilizer is actively controlled even for the input from the road surface, the riding quality is ensured even against a variation due to the unevenness of the road surface during the straight traveling of the car, and the car body roll angle is reliably suppressed while the car is turning. A stabilizer controller is used for controlling the torsion rigidity of the stabilizer provided between the left and right wheels of the car and actively controlling the roll movement of the car body in a turning state. The wheel strokes of the relative displacements of the car body and the left and right wheels are detected (M13), and an externally given force for controlling the torsion rigidity of the stabilizer by means of at least one of a stabilizer free control (M15) and a roll damping control (M16) according to at least one of the difference between the left and right wheel strokes and the difference between the left and right wheel stroke speeds is set (M17).

路面からの入力に対しても能動的にスタビライザを制御し、車両の直進走行中における路面凹凸に起 因する変化に対しては乗り心地を確保し、車両の旋回時には車体ロール角を確実に抑制する。車両の左右車輪間に 配設されるスタビライザのねじり剛性を制御し、旋回状態に応じて車体のロール運動を能動的に制御するスタビラ イザ制御装置において、車体と左右車輪

SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護・が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

規則4.17に規定する申立て:

— AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM.

ZW, ARIPO 特許 (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア特許 (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ特許 (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI 特許 (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG) の指定のための出願し及び特許を与えられる出願人の資格に関する申立て (規則4.17(ii)) USの指定のための先の出願に基づく優先権を主張する出願人の資格に関する申立て(規則4.17(iii))

- USのみのための発明者である旨の申立て (規則 4.17(iv))

添付公開書類:

- 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。